



MINISTÉRIO DA CIÊNCIA E TECNOLOGIA  
**INSTITUTO NACIONAL DE PESQUISAS ESPACIAIS**

# Sistemas de Referência Espacial

Lubia Vinhas

# Universo de Representação

- Vetorial



- Matricial

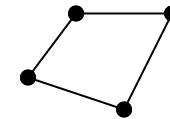
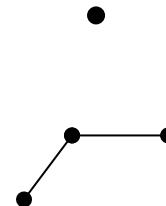
10	2	1	5
6	3	4	10
3	10	94	3
11	2	7	0

# Representação

Dado matricial


Como esses dados são  
tratados digitalmente?  
Onde está representado:  
**o quê e onde?**

Dado vetorial



# Dados geográficos digitais

Dado matricial

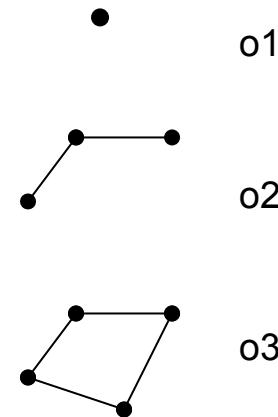
0	0	0
10	10	10
30	30	30

O quê?



altimetria, radiância, etc...

Dado vetorial



rio, cidade,  
unidade da  
paisagem, etc.

ID	Atr1	Atr2
o1	10.4	xxxx
o2	21.7	yyyy
o3	23.8	zzzz

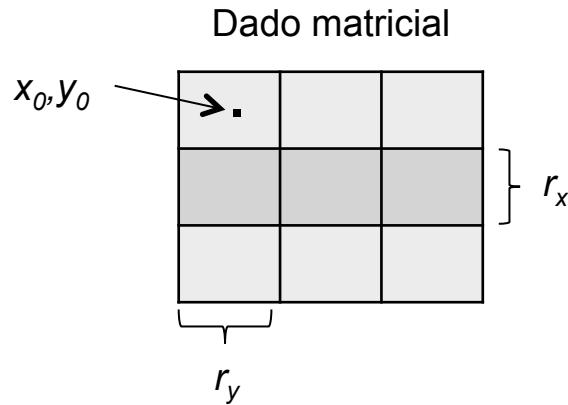
# Localização

Três pessoas foram ao campo, com diferentes equipamentos GPS, para localizar 2 pontos de interesse e voltaram com as seguintes medições:

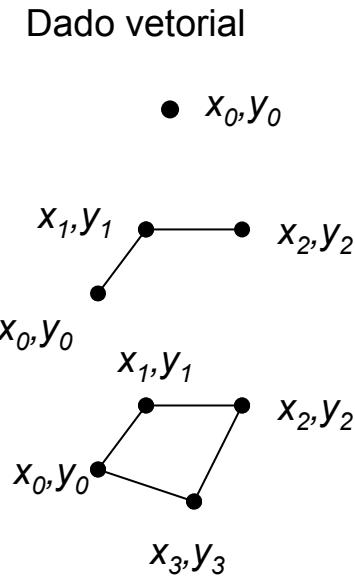
	PESSOA 1		PESSOA 2		PESSOA 3	
	X	Y	X	Y	X	Y
P2	-42.3591666667	-23.3194444444	770061.694961	7418652.21437	1189337.72907	-2627767.87227
P3	-43.0166666667	-29.5347222222	692193.800396	6731129.17863	1063065.76762	-3318803.38603

- Qual delas fez as medições certas?
- Quais desses pontos caem dentro do perímetro de uma dada fazenda?
- Qual a cena CBERS-2B que recobre essa área?

# Dados geográficos digitais



Onde?



*Mas em que sistema de referência estão  
essas coordenadas?*

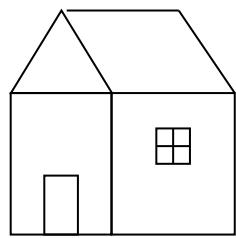


MINISTÉRIO DA CIÊNCIA E TECNOLOGIA  
**INSTITUTO NACIONAL DE PESQUISAS ESPACIAIS**

# Sistemas de Referência Espaciais

# Natureza dos dados espaciais

- Dados espaciais caracterizam-se especificamente pelo atributo da **localização geográfica** estabelecida quando:
  - possível descrevê-lo em relação a outro objeto cuja posição seja conhecida
  - possível descrevê-lo em um certo **sistema de coordenadas**



Minha casa

Long:  $45^{\circ} 53' 24.00''$  O

Lat:  $23^{\circ} 11' 74.01''$  S

Moro abaixo e a  
esquerda da Torre  
Eiffel



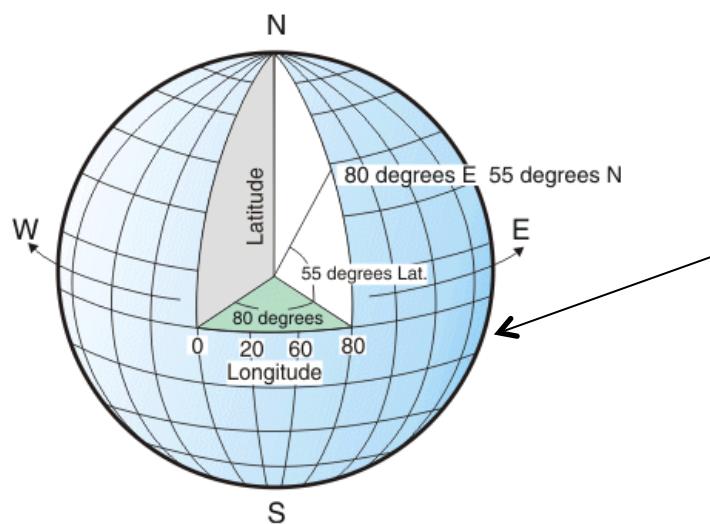
Torre Eiffel

Long:  $2^{\circ} 17' 54.01''$  L

Lat:  $48^{\circ} 53' 33.24''$  N

# Sistema de coordenadas geográficas

- É o sistema de coordenadas mais antigo. Nele, cada ponto da superfície terrestre é localizado na interseção de um **meridiano** com um **paralelo**, definidos sobre uma superfície de referência



Mas qual é essa superfície de referência?

É uma esfera?

É uma elipse?

Quais suas dimensões?

Qual a forma da Terra?

Esse sistema é absoluto?

# Conceitos de Geodésia

A **Geodésia** é a ciência que se encarrega da determinação da forma e das dimensões da Terra

Antigamente acreditava-se que a Terra era uma esfera.

Evolução da Física e Gravimetria chegou-se a conclusão de que a terra era achatada, ou um elipsóide (achatamento definido por gravimetria)

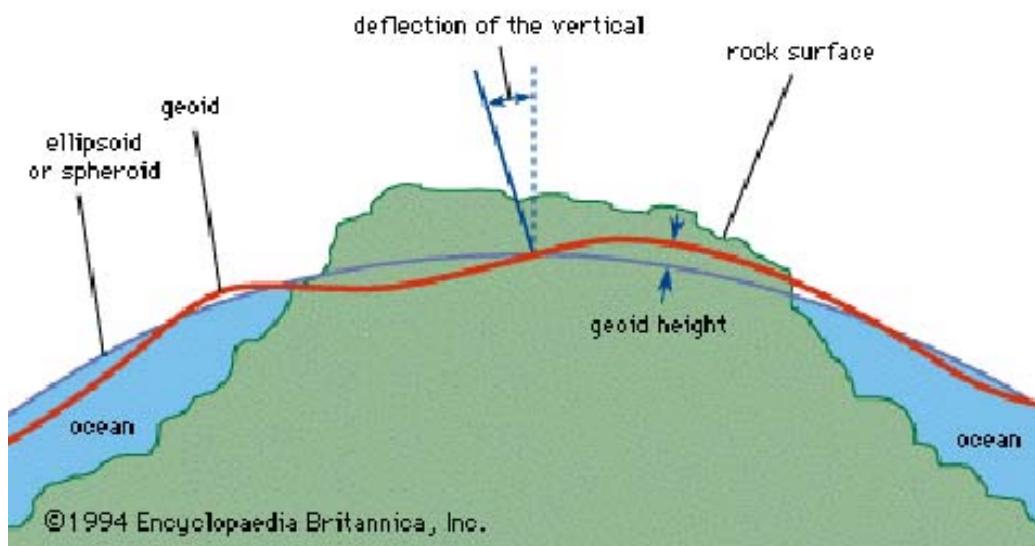
Século XIX – Legendre e Gauss provaram que estava havendo um erro quanto a forma da Terra. Concluíram que a Terra não era uma elipsóide mudando novamente o conceito da figura da Terra, mais tarde este novo conceito foi chamado de **Geóide**

# Conceitos de Geodésia

Geodésia trata da determinação das dimensões e da forma da Terra

Geóide é aceito como figura matemática da Terra

Superfície equipotencial do campo gravitacional da Terra que mais se aproxima do nível médio dos mares

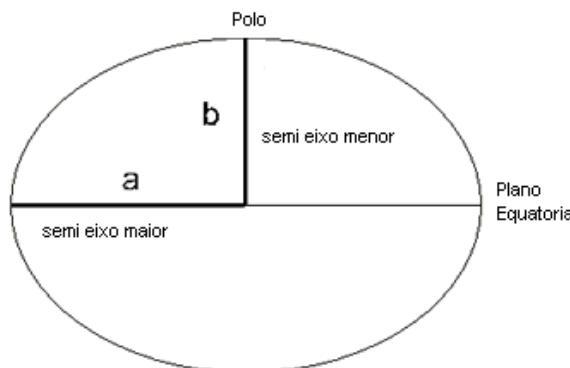


# Conceitos de Geodésia

Na prática o geóide não é conhecido globalmente: faltam estações gravimétricas em todo planeta e equações complexas

Surge uma superfície de referência mais adequada à Terra real, ou seja, tratável matematicamente: **Elipsóide de Referência** ou Terra Cartográfica

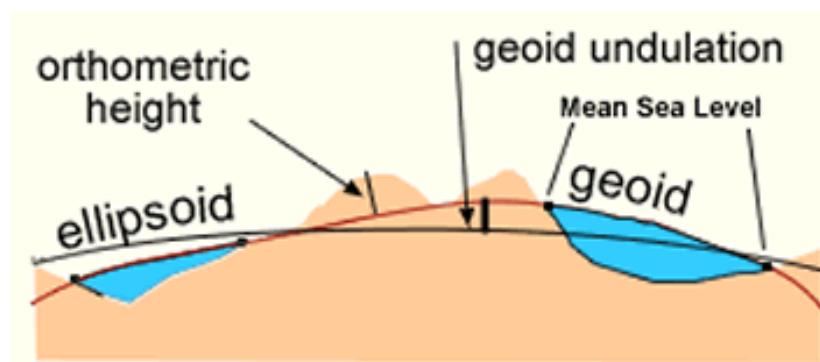
Um elipsóide é caracterizado por seus semi-eixos maior (raio Equatorial) e menor (achatamento dos polos)



# Datum planimétrico

É composto por uma superfície de referência posicionada em relação à Terra real;

O procedimento prático de estabelecer uma referência geodésica começa com a seleção arbitrária de um ponto conveniente para o Datum e de sua representação na superfície de um elipsóide escolhido

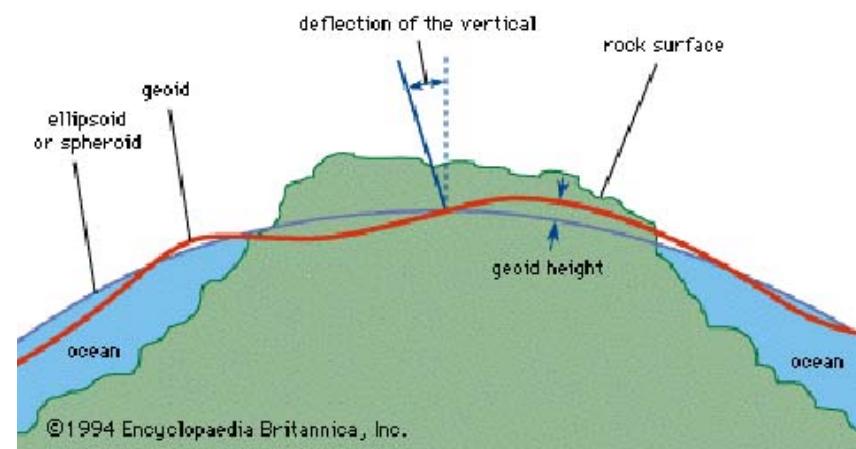
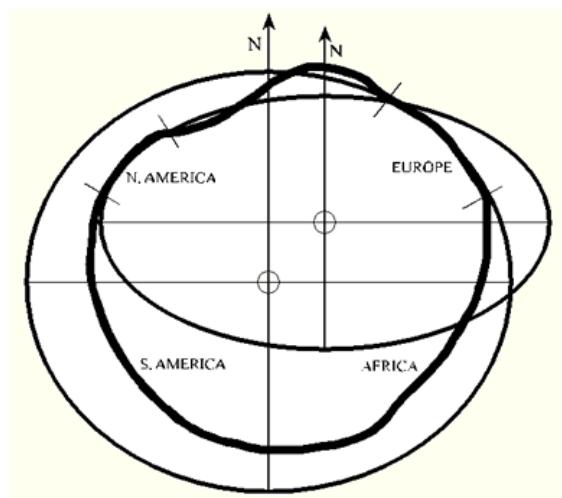


# Datum planimétrico

Seleciona-se o elipsóide de referência mais adequado à região

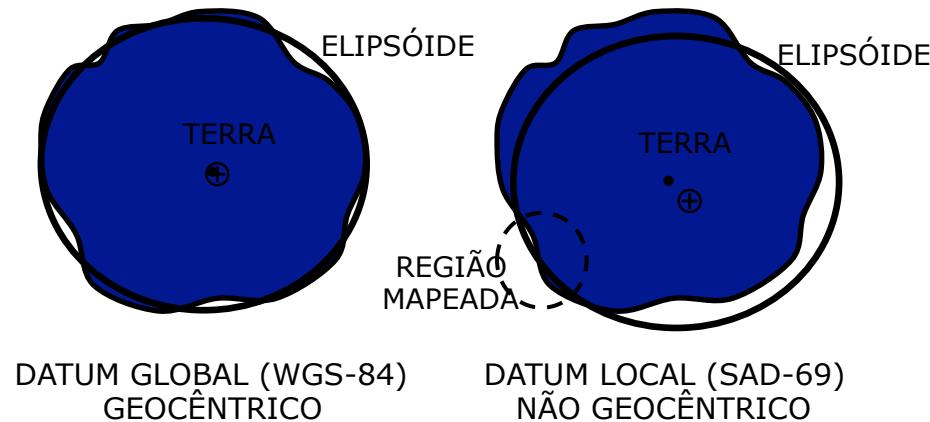
Posiciona-se o elipsóide em relação à Terra real – preservando o paralelismo entre o eixo de rotação da Terra e do elipsóide

Escolhe-se um ponto central (origem) no país ou região e faz-se a anulação do desvio da vertical



# Datum planimétrico

Pode ser global (o centro do elipsóide coincide com o centro de massa da Terra) ou local (o centro do elipsóide está deslocado do centro da Terra)



**Mensagem importante:** as Coordenadas Geográficas, dependem de um Datum planimétrico, pois ele define a referência para os meridianos e paralelos.

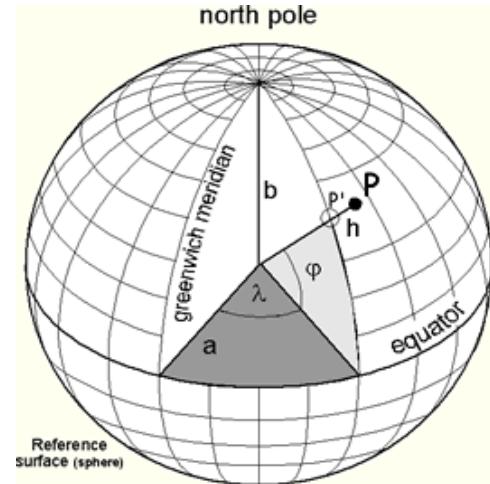
# Sistema de coordenadas geográficas

## Latitude geodésica ou geográfica

ângulo entre a normal à superfície de referência (elipsóide ou esfera), no ponto em questão, e o plano do equador. Varia de  $0^\circ$  a  $90^\circ$  (norte ou sul)

## Longitude geodésica ou geográfica

ângulo entre o meridiano que passa pelo ponto e o meridiano origem (Greenwich, por convenção).  
Varia  $0^\circ$  a  $180^\circ$  (leste e oeste)



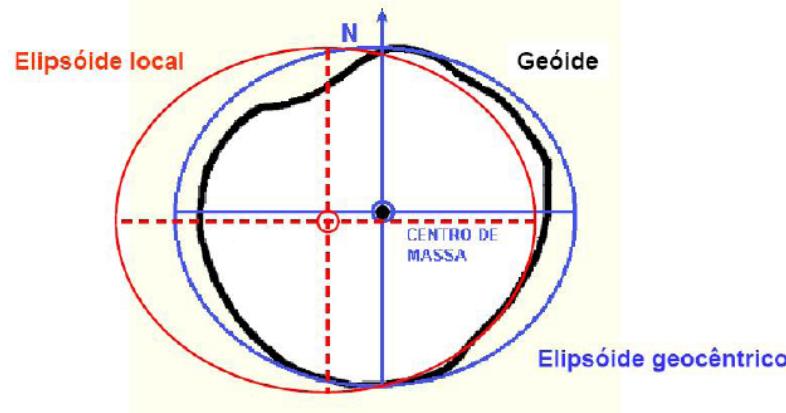
$\varphi$  – latitude geodésica (graus)  
 $\lambda$  – longitude geodésica (graus)  
 $h$  – altitude elipsoidal (metros)

# Datum usados no Brasil

- Legalmente:
  - **SAD69** - South American Datum 1969
  - **SIRGAS2000** - Sistema de Referência Geocêntrico para as Américas
- Também é comum encontrar cartas topográficas que referem-se à **Córrego Alegre**, o antigo Datum brasileiro
- 25 de fevereiro de 2005: SIRGAS2000 foi oficialmente adotado como o novo sistema de referência geodésico para o Sistema Geodésico Brasileiro (SGB) e para o Sistema Cartográfico Nacional (SCN)
- Foi também definido um período de transição, não superior a 10 anos, onde o sistema novo (SIRGAS2000) e os antigos (SAD 69, Córrego Alegre) poderão ser utilizados concomitantemente.
- Depois de passado o período de transição, o SIRGAS2000 será o único sistema geodésico de referência legalizado no país.

# Datum usados no Brasil

- Diferenças entre o SAD69 e o SIRGAS2000:
  - SAD69 é um sistema de referência topocêntrico que tem como referência um ponto na superfície da Terra
  - SIRGASS2000 é geocêntrico que tem como referência um ponto no centro de massa da Terra
  - SIRGASS2000 atende a uma necessidade de compatibilização com o sistema de posicionamento GPS, que também é geocêntrico

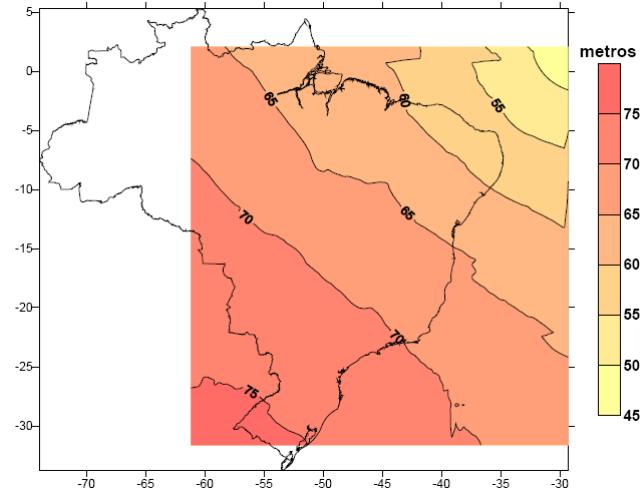
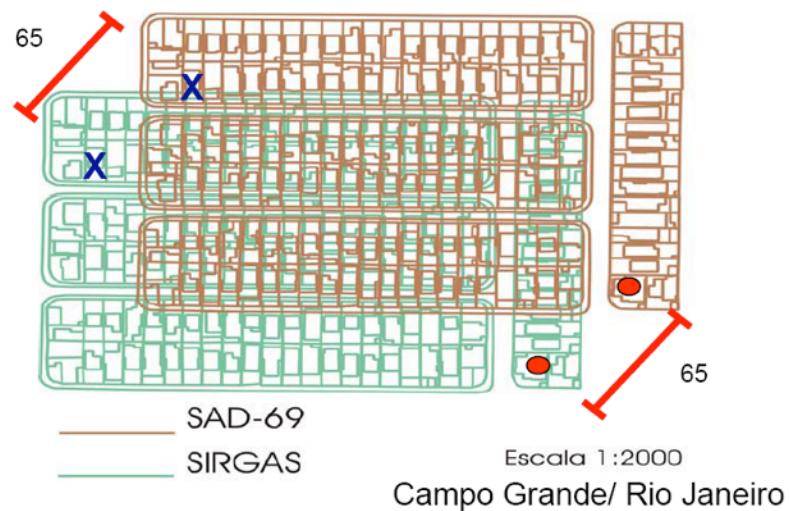


# Outros Datum

- Locais
  - SAD69, Córrego Alegre, NAD27, Indian...
- Globais
  - WGS84, SIRGAS, NAD83...
- WGS84 e SIRGAS200 são praticamente idênticos, pois utilizam o mesmo elipsóide de referência (GRS80), com alguns centímetros de diferença no valor do achatamento.

# Erros de Posicionamento

- Dados em coordenadas geodésicas, em diferentes Datum, podem gerar erros de posicionamento
- Por exemplo, um mapeamento realizado em SAD69 e outro em SIRGAS2000 não podem ser mostrados no mesmo mapa sem que seja feito algum tratamento



Fonte: <http://www.pign.org/PIGN3/Portugues/cadastral.htm>  
(relatório do Projeto demonstração 2)

# Erros de Posicionamento

- De SIRGAS200 para SAD69 : ~65 metros no território brasileiro
- De SIRGAS2000 para WGS84: nenhum
- De Córrego Alegre para SAD69: <= 60 metros

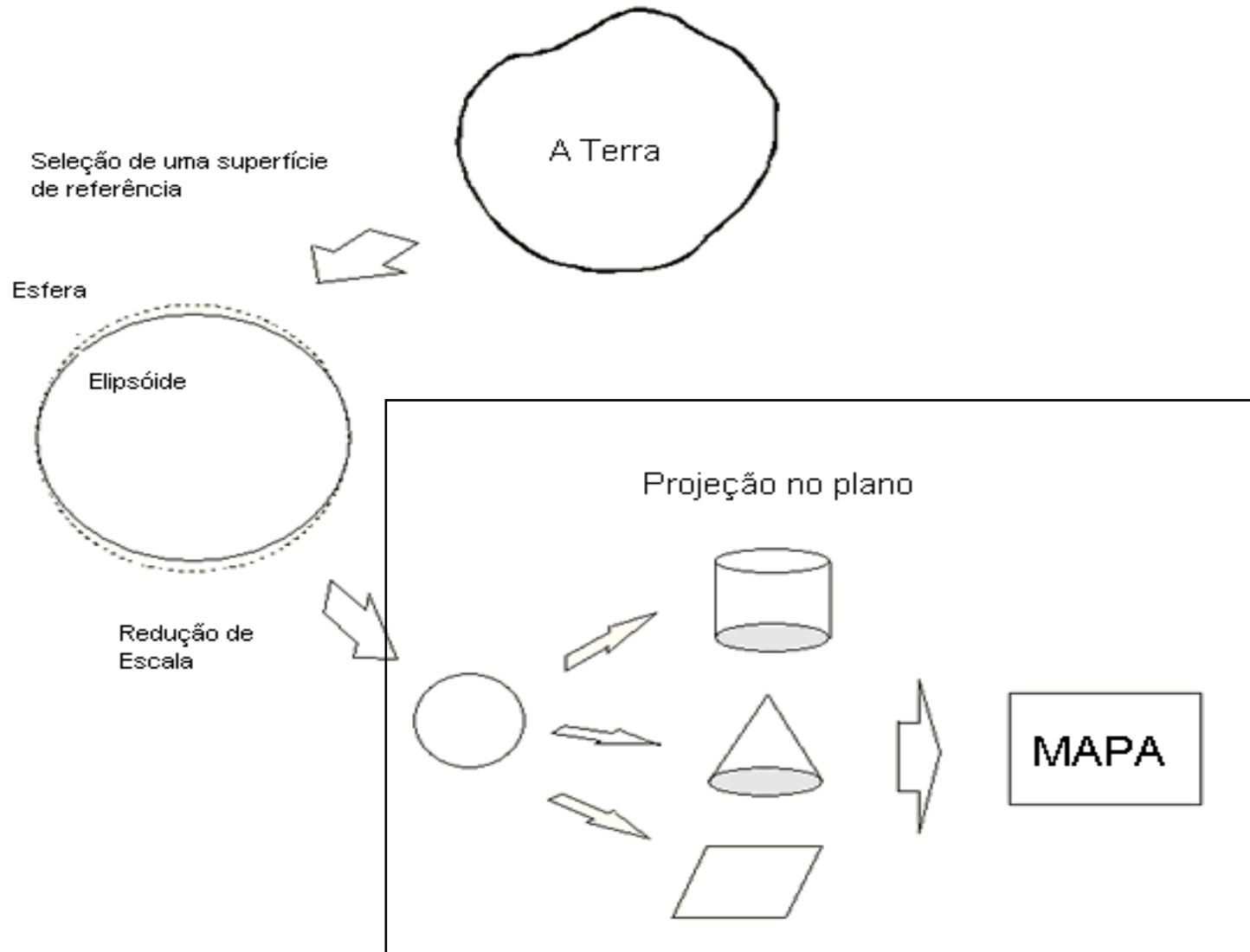
## SOLUÇÃO:

- lembre que a variação das coordenadas geográficas afeta a exatidão de sua base de dados
- use um SIG que saiba levar em conta essa variação de coordenadas
- saiba o que está medindo com um receptor GPS
- tenha cuidado com dados compartilhados (importação e exportação)

# No mapa a Terra é plana



# Processo de criação de um mapa



# Projeções Cartográficas

- Impossível representar uma superfície curva num plano sem deformação, por isso apareceu o conceito de Superfície de Projeção
- Superfície de Projeção é uma superfície desenvolvível no plano, capaz de representar um sistema plano de meridianos e paralelos sobre o qual pode ser desenhada uma representação cartográfica (carta, mapa, planta)

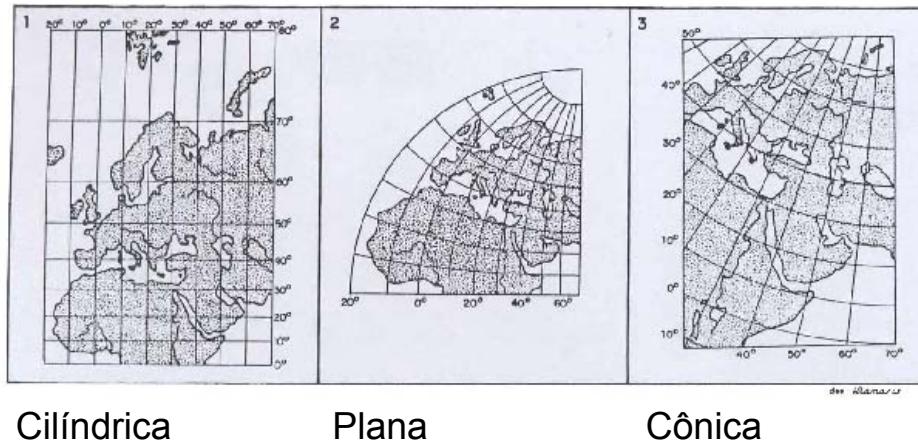
# Projeções Cartográficas

- Uma projeção cartográfica determina a correspondência matemática biunívoca entre os pontos da esfera (ou elipsóide) e sua transformação num plano
- Sistemas de projeção resolvem as equações:  
( $x$  e  $y$  – coordenadas planas,  $\phi, \lambda$  – coordenadas geográficas)

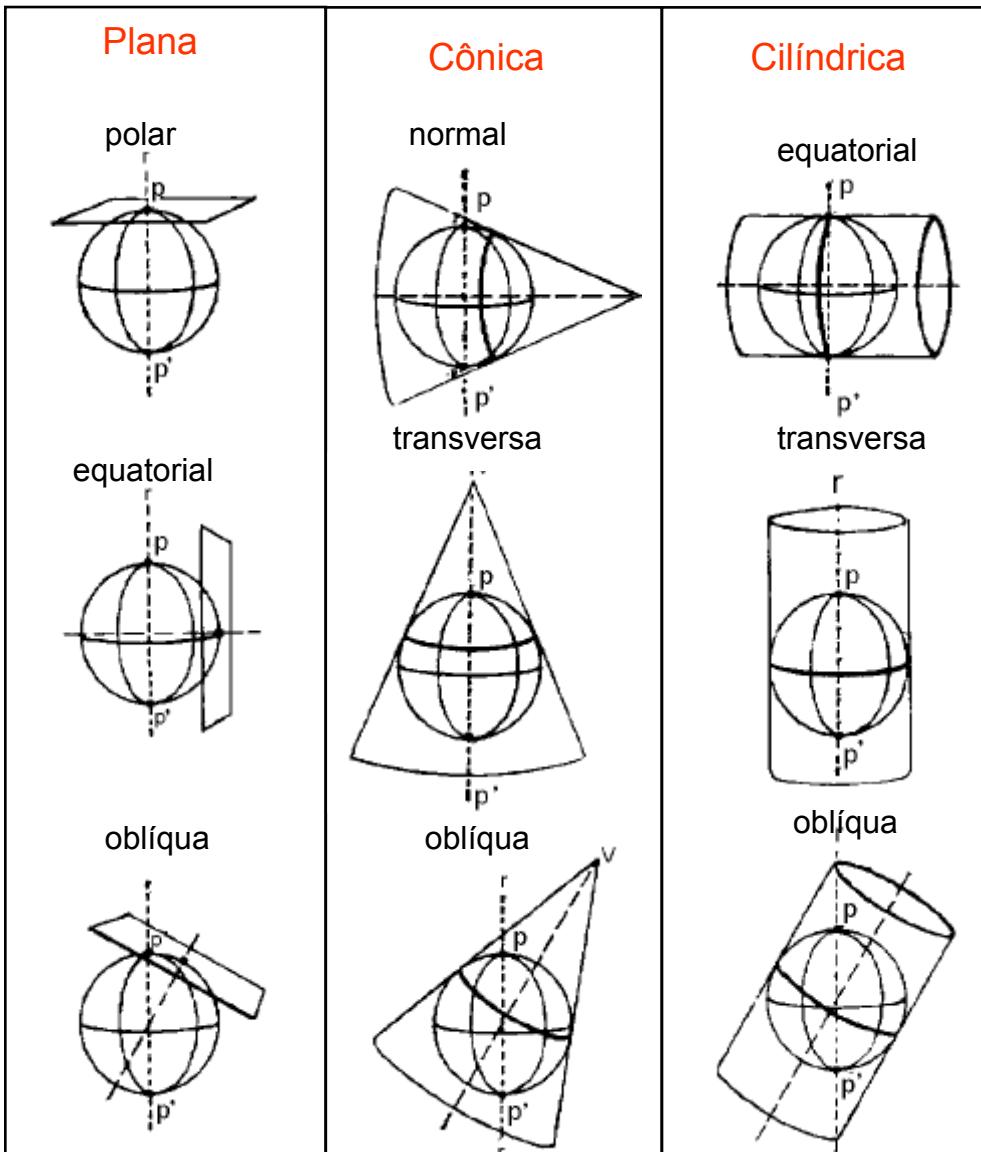
$$\begin{aligned}x &= f_1(\phi, \lambda) & y &= f_2(\phi, \lambda) \\ \lambda &= g_1(x, y) & \phi &= g_2(x, y)\end{aligned}$$

# Projeções cartográficas

- Impossível representar uma superfície curva num plano sem deformação. Por isso, existem diferentes classes de projeção, que causam diferentes distorções e por isso tem diferentes aplicações
- Uma mesma área sob diferentes projeções geram mapas diferentes



# Classes de projeção



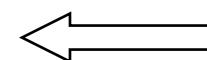
**Equidistantes:**  
preservam distâncias

**Equivalentes:**  
preservam áreas

**Conformes:** preservam  
ângulos



Quanto as propriedades



Quanto a superfície de  
projeção

# Projeções Cartográficas

- Superfície ou figura de referência
  - esfera, elipsóide
- Superfície de projeção
  - plano, cone, cilindro, poliedro
- Posição da superfície de projeção
  - normal ou equatorial, oblíqua, transversa
- Método de construção
  - projetivo, analítico

# Projeções Cartográficas

- Projeções planas ou azimutais
  - plano tangente ou secante
    - estereográfica polar, azimutal de Lambert
- Projeções cônicas
  - cone tangente ou secante
    - cônica de Lambert, cônica de Albers
- Projeções cilíndricas
  - cilindro tangente ou secante
    - UTM, Mercator, Miller

# Projeções Cartográficas

- Projeções conformes ou isogonais
  - preservam ângulos
    - UTM, Mercator, cônica conforme de Lambert
- Projeções equivalentes ou isométricas
  - preservam áreas
    - cônica equivalente de Albers
- Projeções equidistantes
  - representam distâncias em verdadeira grandeza ao longo de certas direções
    - cilíndrica equidistante

# Projeções Cartográficas

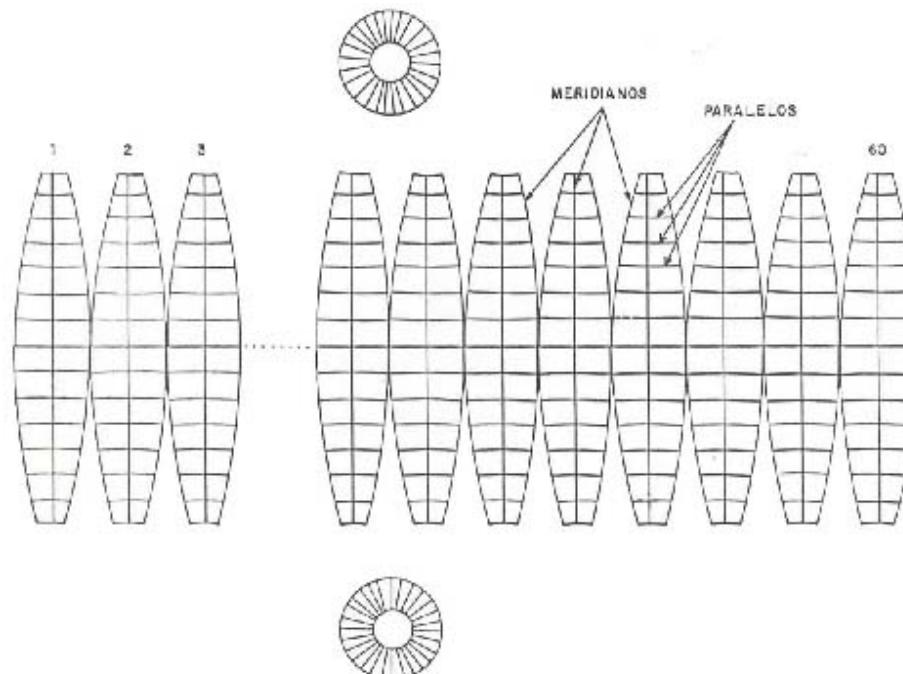
- Parâmetros das projeções
  - figura de referência (elipsóide ou esfera)
    - datum planimétrico
  - paralelo padrão (latitude reduzida)
    - deformações nulas, escala verdadeira ... verdadeira grandeza
    - Um ou dois paralelos se a superfície é tangente ou secante
  - longitude de origem (meridiano central)
    - posição do eixo Y das coordenadas planas
    - para a UTM é o meridiano central de um fuso
  - latitude origem
    - posição do eixo X das coordenadas planas
    - Equador para a maioria das projeções

# Projeções Cartográficas

- Sistema UTM – Universal Transversa de Mercator

# Projeções Cartográficas

- O sistema UTM é Universal, pois é aplicável em toda a extensão do globo terrestre



Zonas do sistema UTM  
(Fonte: Serviço Geodésico Interamericano, s/d)

## Projeções Cartográficas Especificações UTM

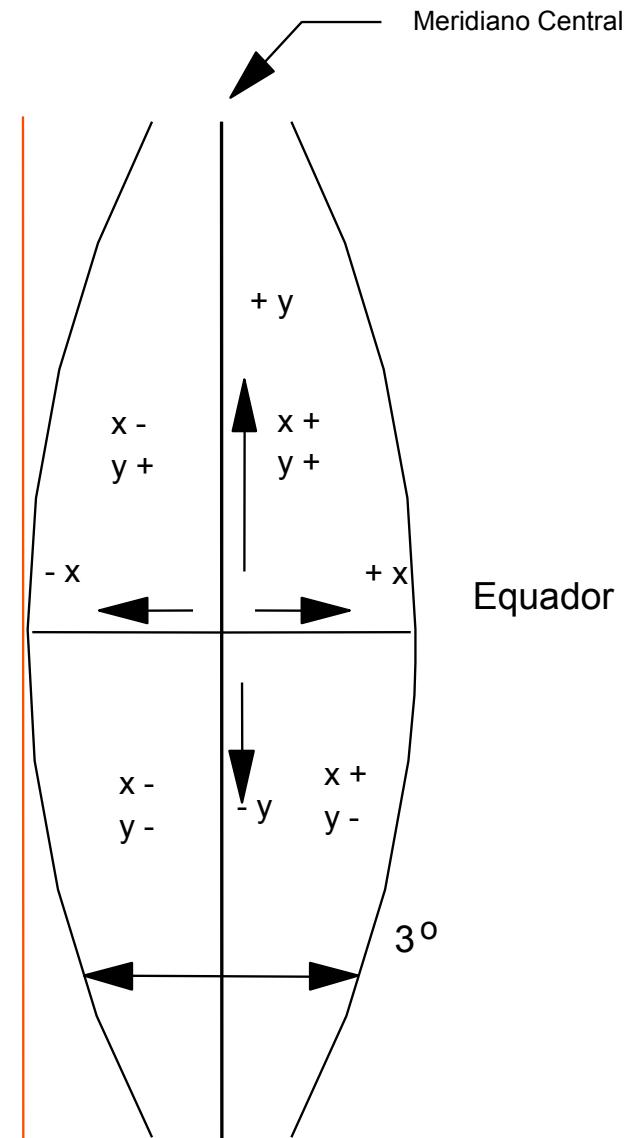
- Adota 60 cilindros de eixo transverso, de maneira que cada um cobre a longitude de 6° (3° para cada lado do meridiano central)
- Em latitude os fusos são limitados ao paralelo 80° N e S pois, acima deste valor as deformações se acentuam muito
- Para evitar coordenadas negativas a partir da origem das coordenadas (cruzamento Equador com meridiano central) será acrescida em cada fuso das constantes 10.000.000 metros no eixo das ordenadas (NS) e de + 500.000 metros no eixo das abcissas (EW)

## Especificações UTM



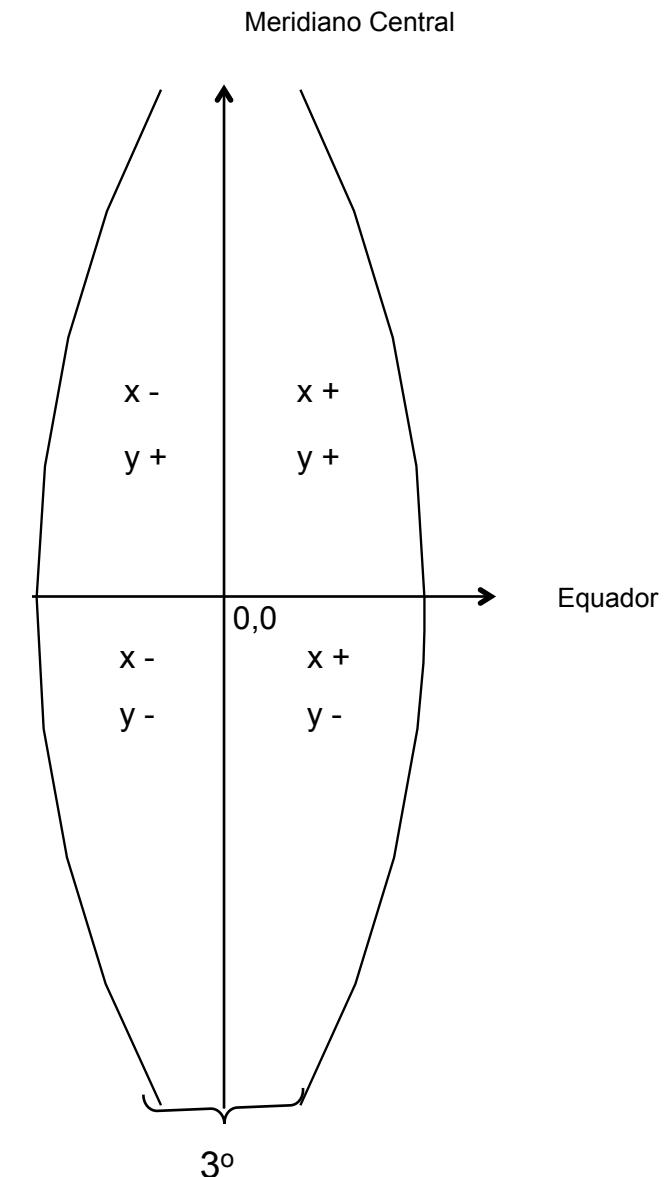
## Universal Transversa de Mercator

- Adota 60 cilindros de eixo transverso, de maneira que cada um cobre a longitude de  $6^\circ$  ( $3^\circ$  para cada lado do meridiano central)
- Em latitude os fusos são limitados ao paralelo  $80^\circ$  N e S pois, acima deste valor as deformações se acentuam muito



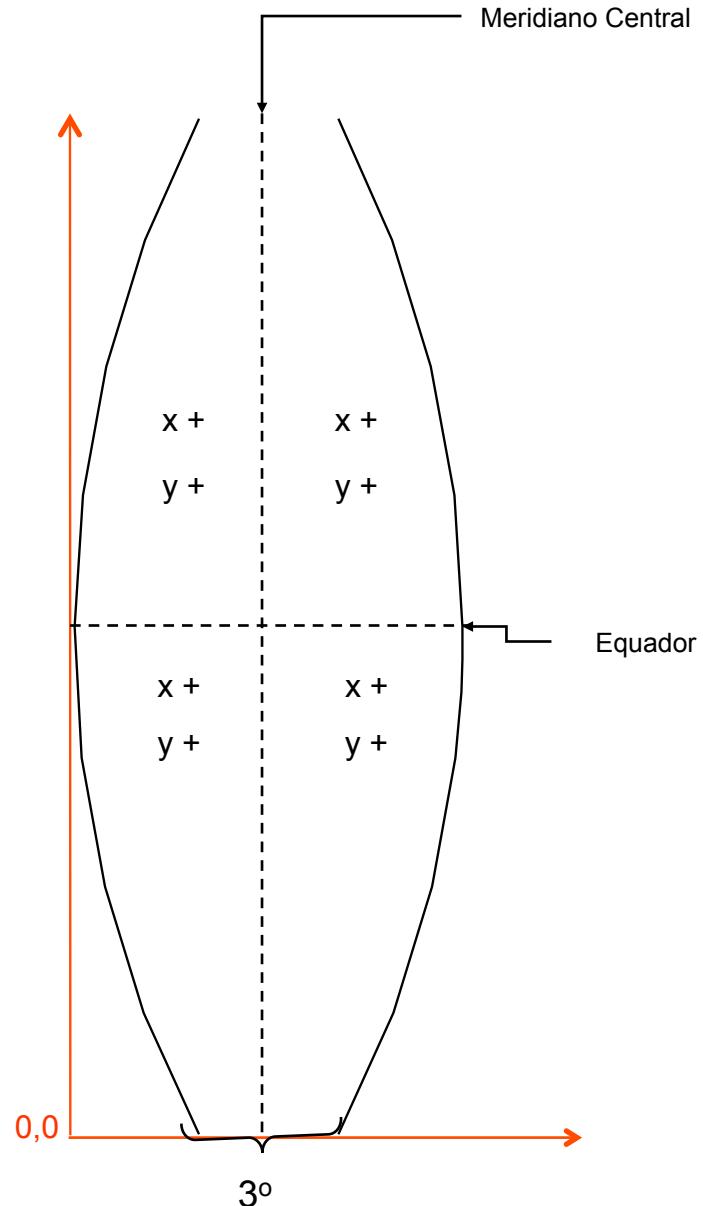
## Universal Transversa de Mercator

- Adota 60 cilindros de eixo transverso, de maneira que cada um cobre a longitude de  $6^\circ$  ( $3^\circ$  para cada lado do meridiano central)
- Em latitude os fusos são limitados ao paralelo  $80^\circ$  N e S pois, acima deste valor as deformações se acentuam muito



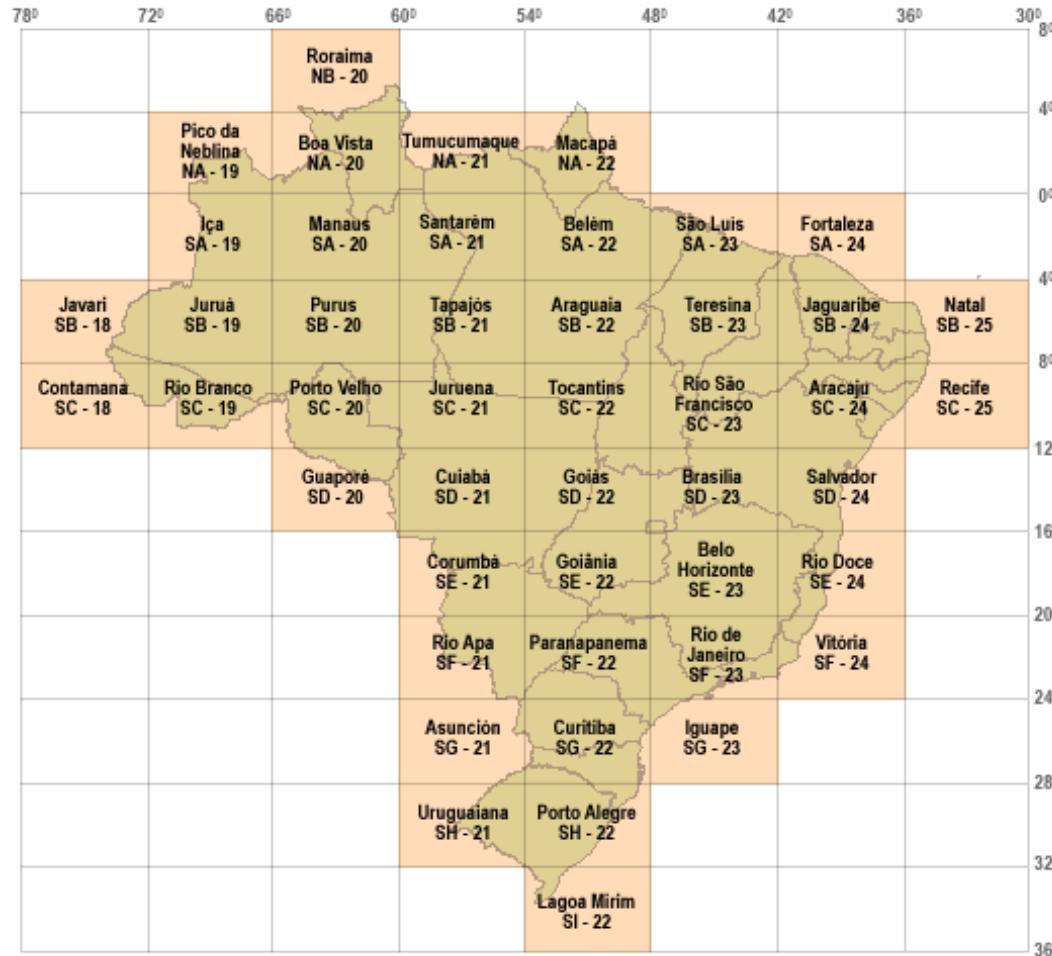
## Universal Transversa de Mercator

- Para evitar coordenadas negativas a partir da origem das coordenadas (cruzamento Equador com meridiano central) será acrescida em cada fuso das constantes 10.000.000 metros no eixo das ordenadas (NS) e de + 500.000 metros no eixo das abscissas (EW)

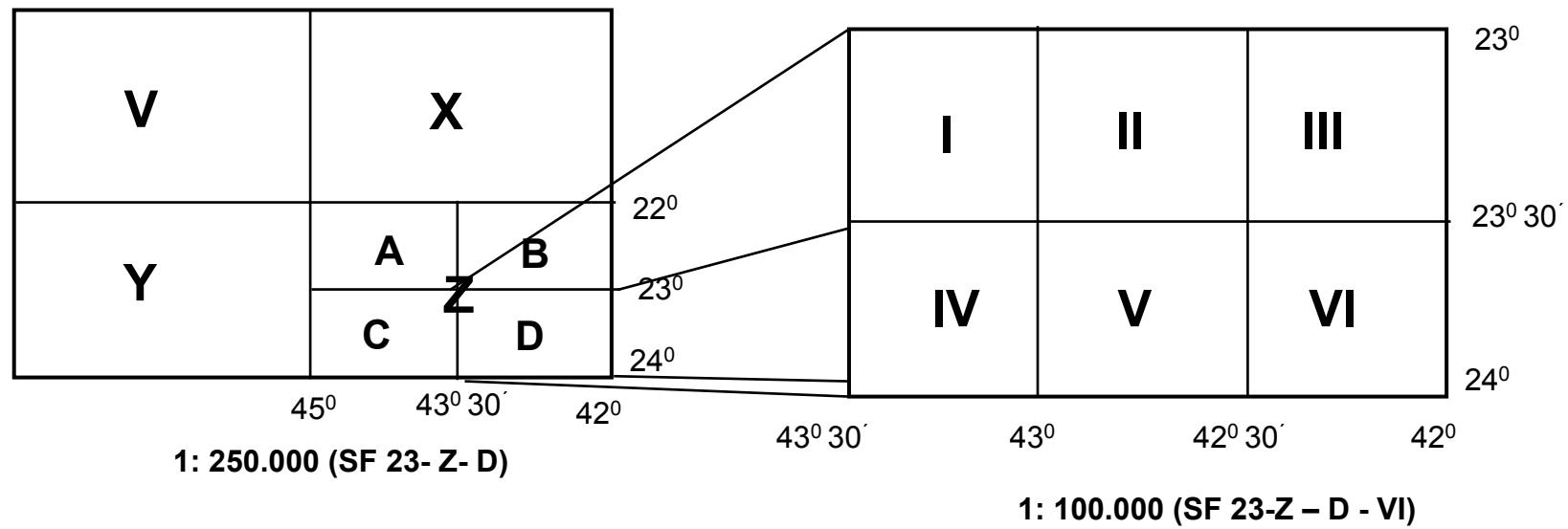
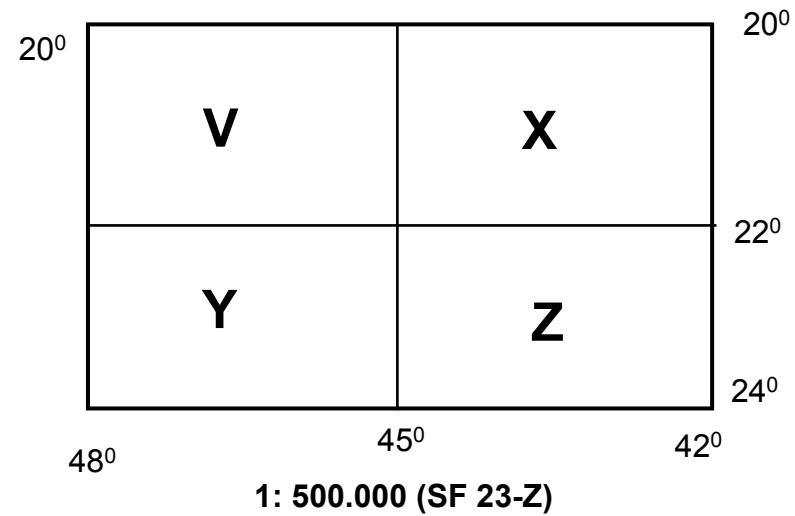
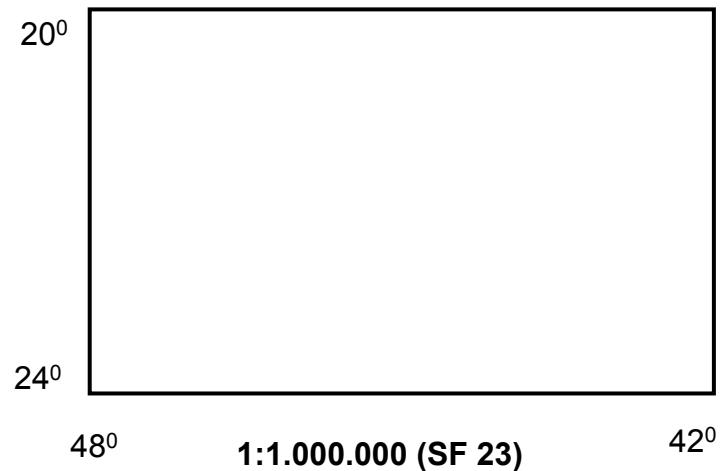


# Projeções Cartográficas

## Índice de Nomenclatura das Folhas



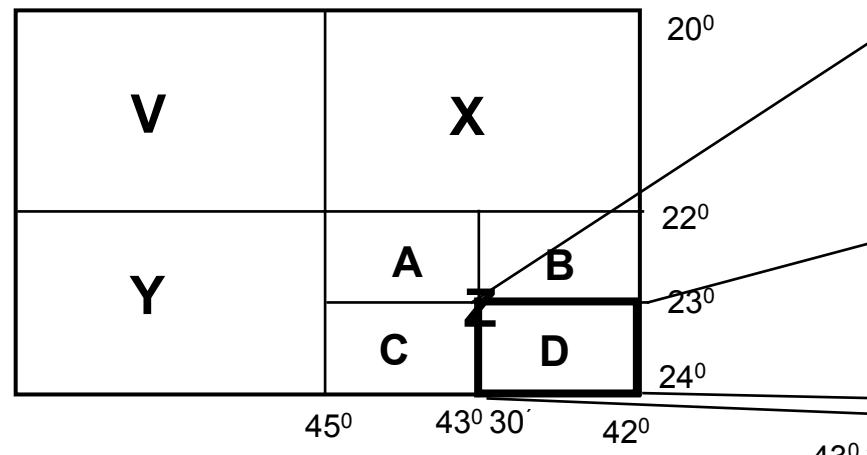
# Nomenclaturas Folhas



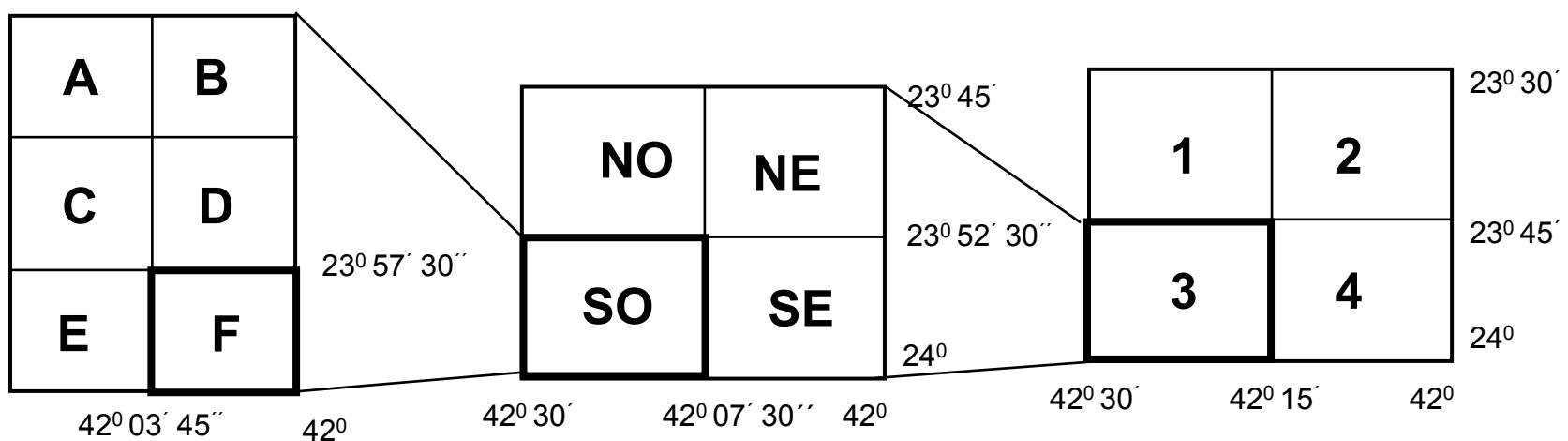
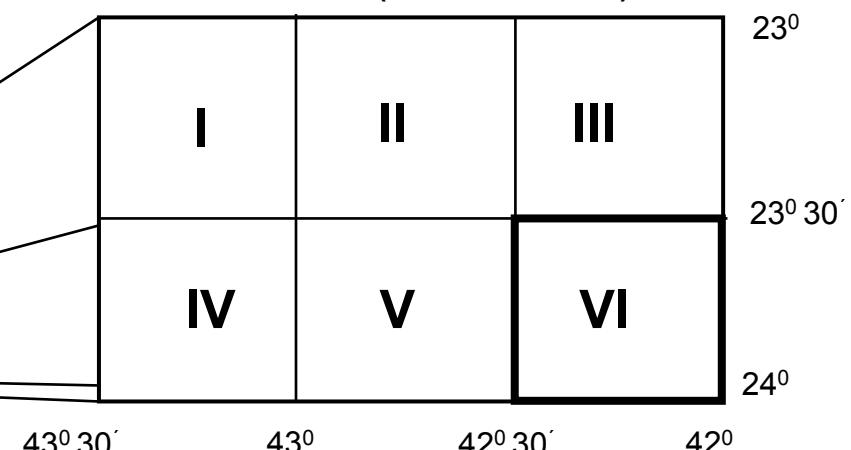
# Nomenclaturas Folhas

23<sup>0</sup>

1: 250.000 (SF 23-Z-D)



1: 100.000 (SF 23-Z-D-VI)



1: 10.000 (SF 23 - Z - D - VI - 3- SO- F)

1: 25.000 (SF 23 - Z - D - VI - 3- SO)

1: 50.000 (SF 23-Z - D - VI - 3)

# Carta Topográfica

SECRETARIA DE PLANEJAMENTO E INVESTIMENTOS PÚBLICOS  
SERVIÇO DE INFORMAÇÃO CARTOGRAFICA  
DEPARTAMENTO DE GEODESIA  
CAIXA DO BRASIL ESC. 1:50.000

LUTÉCIA

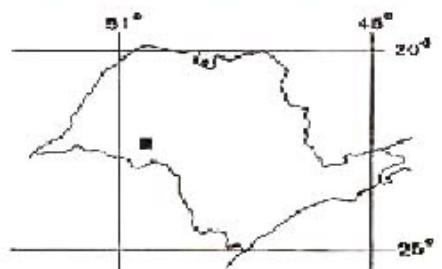
M-210/3  
FOLHA SF-22-2-MH3

PROJEÇÃO UNIVERSAL TRANSVERSA DE MERCATOR

ARTICULAÇÃO DA FOLHA

QUATÁ	HERCULÂNDIA	POMPEIA
PARAGUACU PAULISTA	LUTÉCIA	EXAPORÃ
MARACAI	ASSIS	CAMPOS NOVOS PAULISTA

LOCALIZAÇÃO DA FOLHA NO ESTADO



ESCALA 1: 50 000



Eqüidistância das curvas de nível: 20 metros

Origem da quilometragem: Equador e Meridiano 51° W. Gr., acrescidas as constantes 10 000 km e 500 km respectivamente

Datum vertical: marégrafo Imbituba, SC

Datum horizontal: Córrego Alegre, MG

Levantamento estereofotogramétrico topográfico regular  
Aerofotografias - 1965; apoio suplementar e reambulação  
executados em 1973 pelo Departamento de Geodésia e Topografia;  
restituição, aerotriangulação e preparo para a impressão  
realizados pelo Departamento de Cartografia

Esta folha foi preparada e impressa em decorrência do  
Convênio entre o IBGE e o Departamento de

Aguas e Energia Elétrica do Estado de São Paulo

SUPERINTENDÊNCIA DE CARTOGRAFIA

**PRIMEIRA EDIÇÃO — 1974**

DIREITOS DE REPRODUÇÃO RESERVADOS

Impressa no Serviço Gráfico do IBGE

A SUPERINTENDÊNCIA DE CARTOGRAFIA agradece a gentileza da  
comunicação de falhas ou omissões verificadas nesta Folha

# Projeções Cartográficas

- Principais projeções no Brasil
  - UTM (Universal Transverse Mercator)
    - cartas topográficas
  - Mercator
    - cartas náuticas
  - Cônica conforme de Lambert
    - cartas ao milionésimo
    - cartas aeronáuticas
  - Policônica
    - mapas temáticos
    - mapas políticos

# Projeções Cartográficas

- Outras projeções importantes
  - Cilíndrica equidistante
    - apresentação de dados em SIG
    - mapas mundi
  - Estereográfica polar
    - substitui a UTM nas regiões polares
  - Cônica conforme bipolar oblíqua
    - mapa político das Américas
  - Cônica equivalente de Albers
    - cálculo de área em SIG

# Conceitos de Geodésia

- Datum altimétrico ou vertical
  - superfície de referência para a contagem das altitudes (geóide)
  - rede de marégrafos faz medições contínuas para a determinação do nível médio dos mares
  - adota-se um dos marégrafos como ponto de referência do datum vertical
  - no Brasil usa-se o marégrafo de Imbituba, em Santa Catarina

# Conceitos de Geodésia

## ■ Relevo

- Saber se dois ou mais pontos estão no mesmo nível (altitude) – subir ou descer
- **Nível base** – origem padrão de medidas = nível médio dos mares
- **Altitude** é a medida do desnível que existe entre qualquer ponto da superfície e o nível do mar.
  
- Altitude é DIFERENTE de Altura

# Conceitos de Geodésia

## ■ Datum altimétrico ou vertical

- superfície de referência para a contagem das altitudes (geóide).
- rede de marégrafos faz medições contínuas para a determinação do nível médio dos mares
- adota-se um dos marégrafos como ponto de referência do datum vertical
- no Brasil usa-se o marégrafo de Imbituba, em Santa Catarina

# Conceitos de Geodésia

## ■ Altitudes

- Positivas – elevações, ou seja estão acima do nível base
- Negativas – depressões, ou seja, estão abaixo do nível base
- Mapas – representação em **curvas de nível**
- **Curva de nível são linhas que unem pontos de mesma altitude**

# Escala

- É a relação entre a medida de um objeto ou lugar geográfico representado no papel e sua verdadeira dimensão.
- Normalmente é expressa das seguintes formas:
  - Fração representativa ou numérica
  - Gráfica ou escala de barras

# Escala

- A escala de um mapa deve representar os detalhes
  - Naturais (rios, mares, montanhas)
  - Artificiais (estradas, pontes, edificações)
- Problemas
  - Necessidade de reduzir as proporções dos acidentes a representar.
  - Determinados acidentes, dependendo da escala, não permitem redução acentuada pois se tornam imperceptíveis.

**A solução é se utilizar símbolos cartográficos.**

# Escala numérica

$$E = d / D$$

d: distância medida na carta

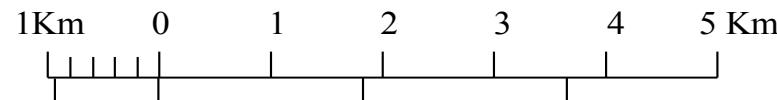
D: distância real

As escalas numéricas mais comuns são da forma:

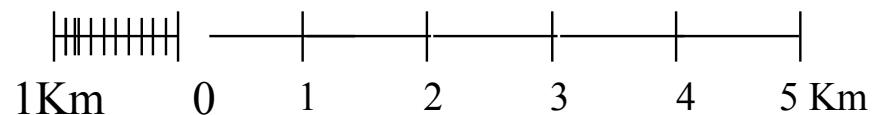
$$E = 1 / 10x \text{ ou } E = 1:10x$$

# Escala gráfica

- É a representação gráfica de várias distâncias do terreno sobre uma linha reta graduada
- É constituida de um segmento à direita da referência zero, conhecida como escala primária
- Consiste também de um segmento à esquerda da origem denominada de Talão ou Escala de Fracionamento, que é dividido em sub-múltiplos da unidade escolhida graduada da direita para a esquerda



1/2 mi    0              1 mi              2 mi



1Km    0              1              2              3              4              5 Km



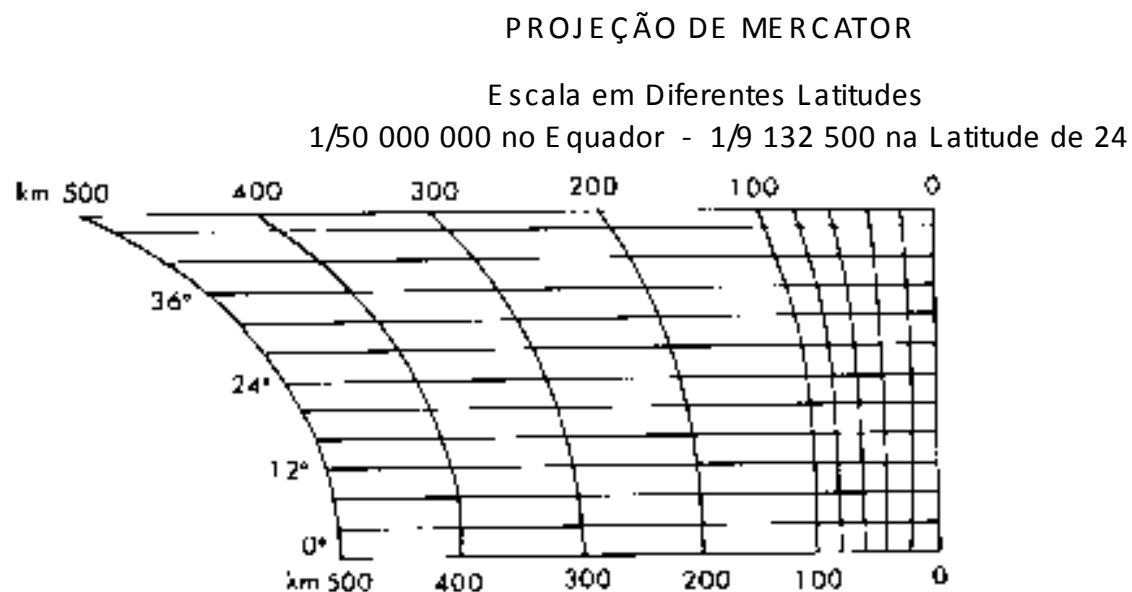
1Km    0              1              2              3              4              5 Km

# Escalas especiais

- As fotografias aéreas e grande parte das projeções cartográficas não possuem escalas constantes, elas são variáveis dependendo de uma série de fatores inerentes ao processo de elaboração da projeção.
- As fotografias aéreas, por serem uma projeção central, a escala é variável do centro da foto para a periferia, sendo tanto menor quanto mais próximo das bordas.
- Quando a escala for grande, não ocorrerão muitos problemas pois os erros serão desprezíveis, o que já não ocorrerá em escalas pequenas, podendo ser constante ao longo dos paralelos e variável ao longo dos meridianos, ou vice-versa. Depende do tipo de projeção e da sua estrutura projetiva.

# Escalas especiais

- Na projeção de Mercator por exemplo, a escala é variável, constante ao longo dos paralelos e variável ao longo dos meridianos, variando com a latitude, quanto maior a latitude, maior a escala.



# Escala

## ■ Precisão gráfica

- É a menor grandeza medida no terreno, capaz de ser representada em desenho na mencionada escala.
- Menor comprimento: 0,2 mm

Seja  $E = 1 / M$

Erro tolerável: 0,0002 metro X M

$$E = 1/20000 \text{ ---- } 0.2\text{mm} = 4000 \text{ mm} = 4 \text{ m}$$

$$E = 1/10000 \text{ ---- } 0.2\text{mm} = 2000 \text{ mm} = 2 \text{ m}$$

$$E = 1/40000 \text{ ---- } 0.2\text{mm} = 8000 \text{ mm} = 8 \text{ m}$$

$$E = 1/100000 \text{ ---- } 0.2\text{mm} = 20000 \text{ mm} = 20 \text{ m}$$

# Escala

- Escolha de escala

Considerando uma região que se queira mapear e que possua muitos acidentes de 10m de extensão, a menor escala que se deve adotar será:

$$\text{Erro tolerável} = 0,0002 \text{ metro} \times M$$

$$M = \text{Erro tolerável} / 0,0002 \text{ metro}$$

$$M = 10\text{m} / 0,0002\text{m} = 50.000 \text{ ou seja}$$

$$E = 1:50.000$$

# Escala

- As condicionantes básicas para a escolha de uma escala de representação são:
  - dimensões da área do terreno que será mapeado;
  - tamanho do papel que será traçado o mapa;
  - a orientação da área;
  - erro gráfico;
  - precisão do levantamento e/ou das informações a serem plotadas no mapa.

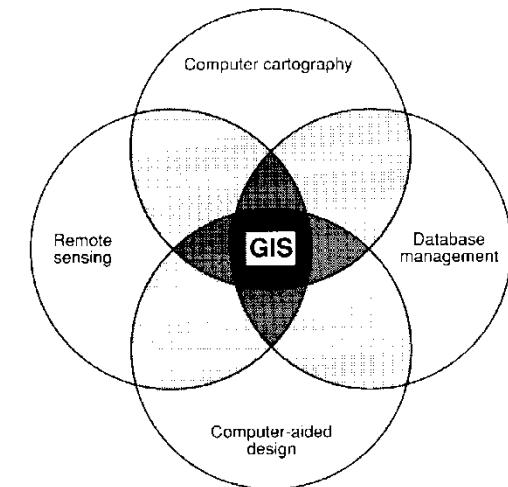


MINISTÉRIO DA CIÊNCIA E TECNOLOGIA  
**INSTITUTO NACIONAL DE PESQUISAS ESPACIAIS**

# Resumo

# Cartografia para geoprocessamento

- **Cartografia**: preocupa-se em apresentar um modelo de representação de dados para os processos que ocorrem no espaço geográfico
- **Geoprocessamento** representa a área do conhecimento que utiliza técnicas matemáticas e computacionais, fornecidas pelos **Sistemas de Informação Geográfica** (SIG), para tratar os processos que ocorrem no espaço geográfico



(fonte: Maguire, Goodchild, Rhind, 1991)

# Dados geográficos

Duas **componentes**: o **quê** e **onde**

O **quê** → semântico: altimetria, município, reflectância, estação de coleta, etc.

**Onde** → localização em um sistema que representa a superfície terrestre, ou seja, Sistema de Referência Espacial

**Representação**: estrutura de dados usada para armazenar o dado geográfico

**Matricial**: matriz regular de valores

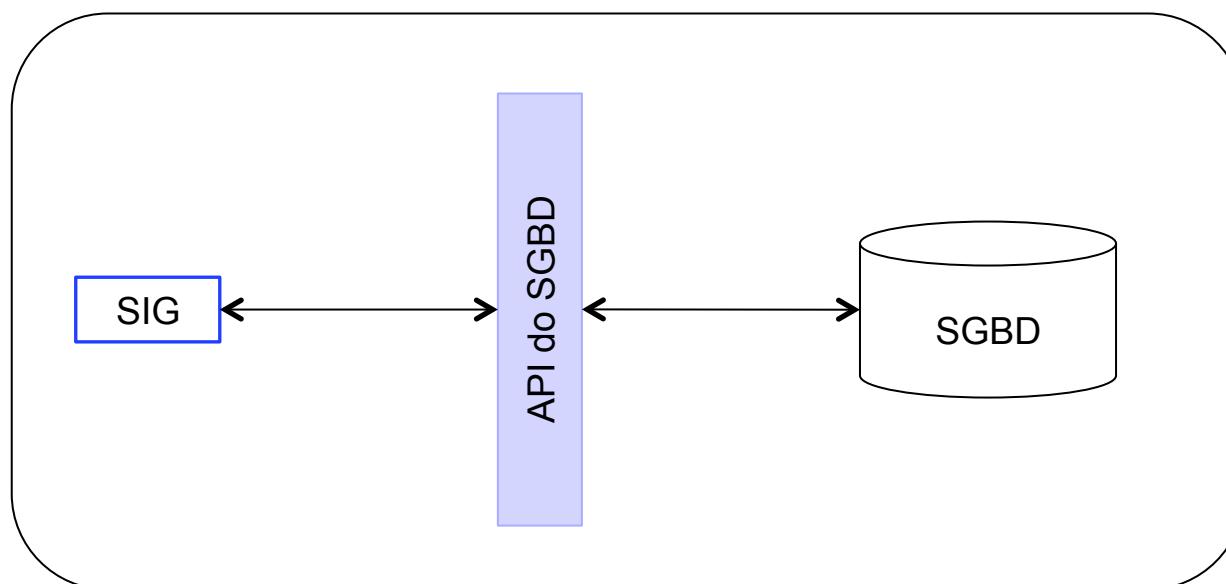
**Vetorial**: primitivas geométricas ponto, linha e polígono para representar a localização, associada a um conjunto de valores

# Geoprocessamento

**Geoprocessamento:** disciplina que trata da manipulação de dados geográficos.

**SIG:** sistema computacional usado para materializar as técnicas de geoprocessamento

Questões de Arquitetura



# Como descrever um SRS?

1. Qual seu nome?
2. Qual é o Datum?
3. É geográfico?
  - a. Qual a unidade angular?
  - b. Qual o meridiano padrão?
  - c. Qual o paralelo de latitude 0?
4. É projetado?
  1. Qual a unidade linear?
  2. Qual a projeção?
  3. Quais os parâmetros da projeção?

# Como descrever um SRS?

```
GEOGCS["WGS 84",
  DATUM["WGS_1984",
    SPHEROID["WGS 84",6378137,298.257223563]],
  PRIMEM["Greenwich",0],
  UNIT["degree",0.01745329251994328]]
```

```
PROJCS["WGS 84 / UTM zone 23S",
  GEOGCS["WGS 84",
    DATUM["WGS_1984",
      SPHEROID["WGS 84",6378137,298.257223563],
      PRIMEM["Greenwich",0],
      UNIT["degree",0.01745329251994328]],
    UNIT["metre",1],
    PROJECTION["Transverse_Mercator"],
    PARAMETER["latitude_of_origin",0],
    PARAMETER["central_meridian",-45],
    PARAMETER["scale_factor",0.9996],
    PARAMETER["false_easting",500000],
    PARAMETER["false_northing",10000000],
    AXIS["Easting",EAST],
    AXIS["Northing",NORTH]]
```

WKT – Well Known Text for SRS  
OGC – Open Geospatial Consortium

# Como descrever um SRS?

```
GEOGCS["WGS 84",
  DATUM["WGS_1984",
    SPHEROID["WGS 84",6378137,298.257223563,
      AUTHORITY["EPSG","7030"]],
      AUTHORITY["EPSG","6326"]],
  PRIMEM["Greenwich",0,
    AUTHORITY["EPSG","8901"]],
  UNIT["degree",0.01745329251994328,
    AUTHORITY["EPSG","9122"]],
  AUTHORITY["EPSG","4326"]]
```

SRS ID: identificador dado por uma autoridade  
EPSG – European Petroleum Survey Group

```
PROJCS["WGS 84 / UTM zone 23S",
  GEOGCS["WGS 84",
    DATUM["WGS_1984",
      SPHEROID["WGS 84",6378137,298.257223563,
        AUTHORITY["EPSG","7030"]],
        AUTHORITY["EPSG","6326"]],
    PRIMEM["Greenwich",0,
      AUTHORITY["EPSG","8901"]],
    UNIT["degree",0.01745329251994328,
      AUTHORITY["EPSG","9122"]],
    AUTHORITY["EPSG","4326"]],
  UNIT["metre",1,
    AUTHORITY["EPSG","9001"]],
  PROJECTION["Transverse_Mercator"],
  PARAMETER["latitude_of_origin",0],
  PARAMETER["central_meridian",-45],
  PARAMETER["scale_factor",0.9996],
  PARAMETER["false_easting",500000],
  PARAMETER["false_northing",10000000],
  AUTHORITY["EPSG","32723"],
  AXIS["Easting",EAST],
  AXIS["Northing",NORTH]]
```

# Voltando ao exemplo

Tres pessoas foram ao campo, com diferentes equipamentos, para localizar 2 pontos de interesse e voltaram com as seguintes medições:

	PESSOA 1		PESSOA 2		PESSOA 3	
	X	Y	X	Y	X	Y
P2	-42.3591666667	-23.3194444444	770061.694961	7418652.21437	1189337.72907	-2627767.87227
P3	-43.0166666667	-29.5347222222	692193.800396	6731129.17863	1063065.76762	-3318803.38603

Qual delas fez as medições certas?

Resposta:

não posso avaliar sem saber em qual Sistema de Referência Espacial estão esses números.

# Voltando ao exemplo

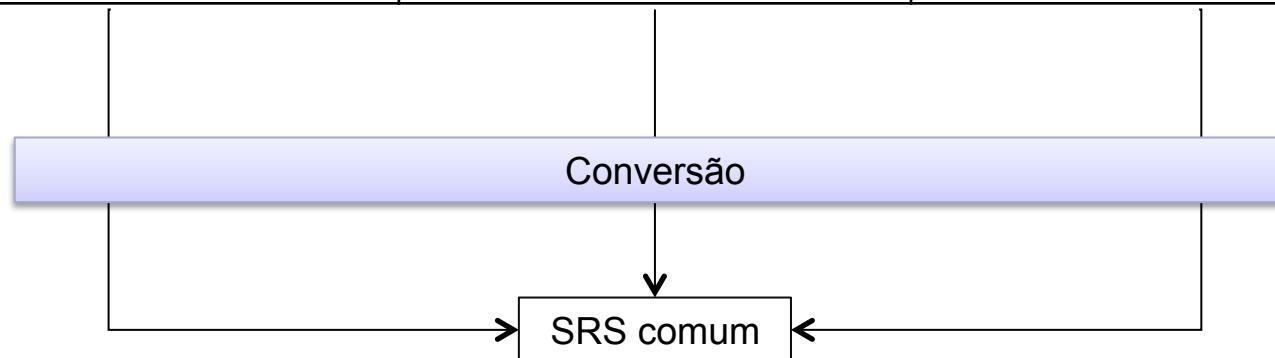
	PESSOA 1		PESSOA 2		PESSOA 3	
	X	Y	X	Y	X	Y
P2	-42.3591666667	-23.3194444444	770061.694961	7418652.21437	1189337.72907	-2627767.87227
P3	-43.0166666667	-29.5347222222	692193.800396	6731129.17863	1063065.76762	-3318803.38603
	SRID = 4623		SRID = 32723		SRID = 29101	

Qual delas fez as medições certas?

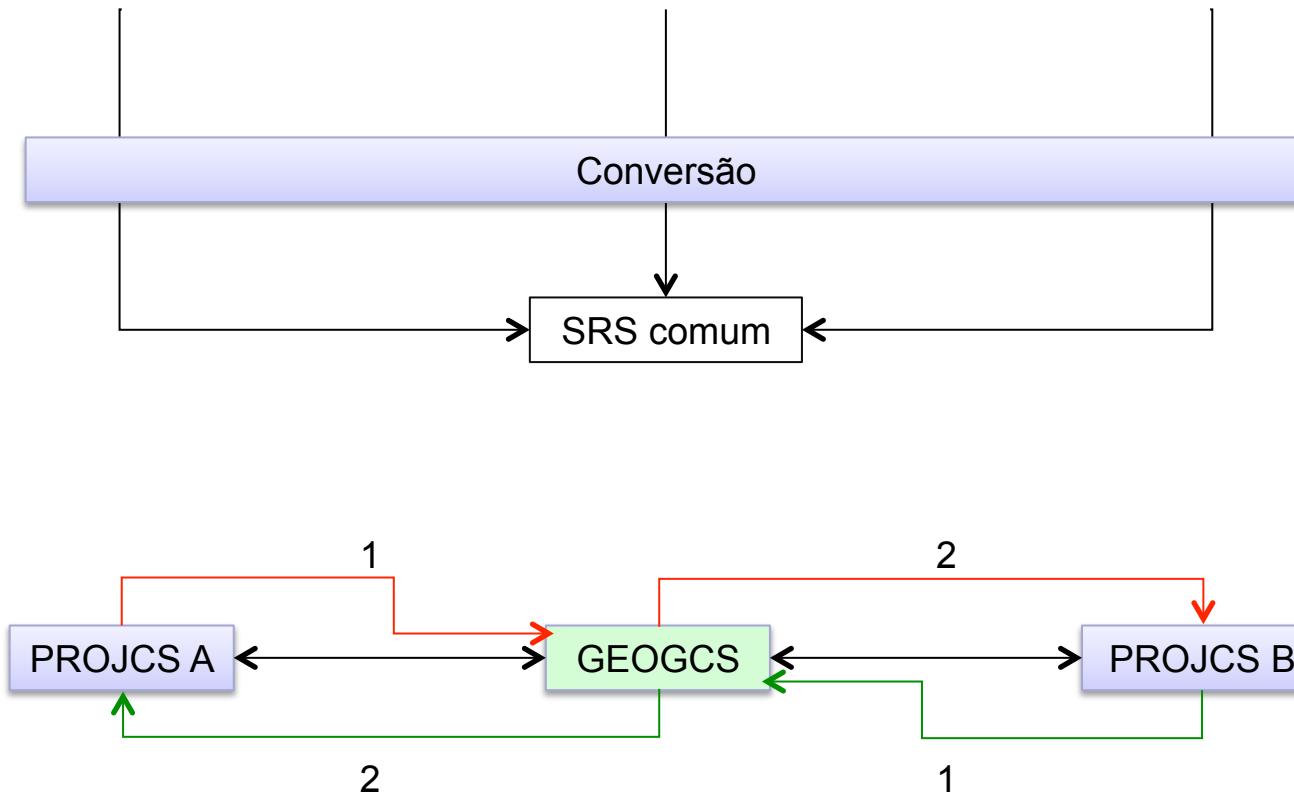
Neste caso, todas estão corretas. Todas se referem a mesma localização, mas medidas em sistemas de referência espacial diferentes.

# Conversão de coordenadas

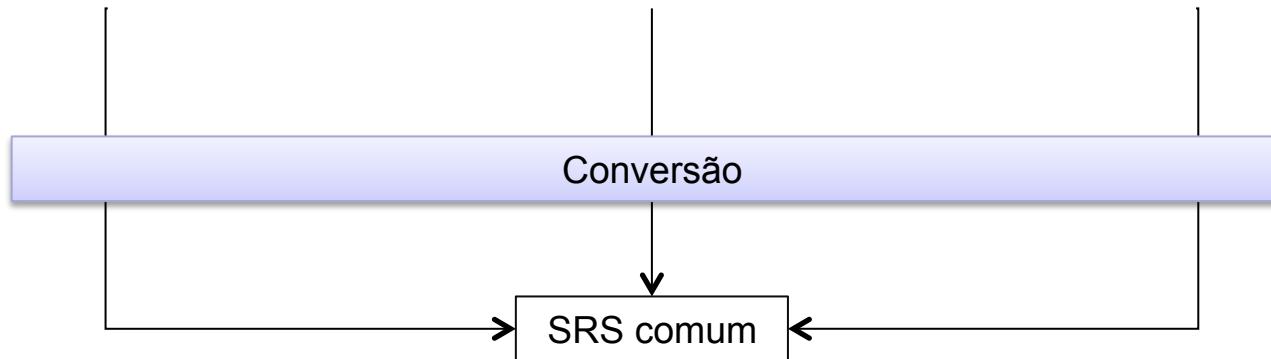
	PESSOA 1		PESSOA 2		PESSOA 3	
	X	Y	X	Y	X	Y
P2	-42.3591666667	-23.3194444444	770061.694961	7418652.21437	1189337.72907	-2627767.87227
P3	-43.0166666667	-29.5347222222	692193.800396	6731129.17863	1063065.76762	-3318803.38603
	SRID = 4623		SRID = 32723		SRID = 29101	



# Conversão de coordenadas



# Conversão de coordenadas



**PROJ.4**

PROJ.4 - Cartographic Projections Library

# **SRS EM DADOS VETORIAIS**

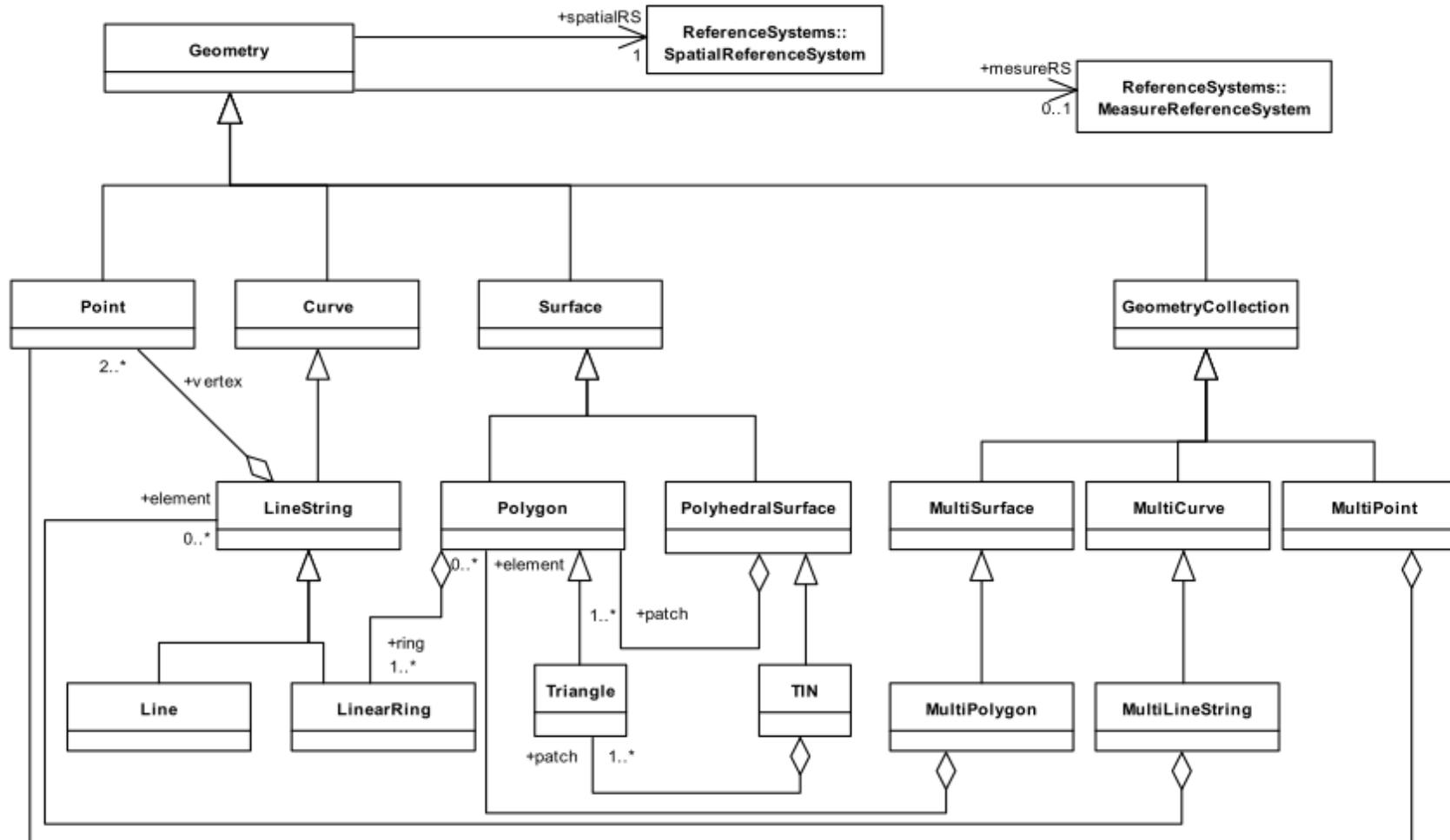
# **OGC** Open Geospatial Consortium

- Consórcio entre empresas, universidade e agências governamentais
- Objetivo: promover o desenvolvimento de tecnologias que facilitem a interoperabilidade entre sistemas envolvendo informação geo-espacial
- Os produtos do trabalho do OGC são apresentados sob forma de especificações de interfaces e padrões de intercâmbio

# OGC Open Geospatial Consortium

- Algumas especificações OGC:
  - GML (Geography Markup Language): intercâmbio de dados
  - OWS (OGC Web Service): especificações de serviços WEB
    - WFS: Web Feature Service
    - WMS: Web Map Server
  - SFSQL (Simple Feature Specification For SQL): especificações sobre o armazenamento e recuperação de dados espaciais em SGBD's OR

# OGC Simple Feature



# WKT – Well Known Text for geometry

- Gramática que define como representar textualmente todos as diferentes instâncias de geometrias. Exemplos:

Geometry Type	Text Literal Representation	Comment
Point	Point (10 10)	a Point
LineString	LineString ( 10 10, 20 20, 30 40)	a LineString with 3 points
Polygon	Polygon ((10 10, 10 20, 20 20, 20 15, 10 10))	a Polygon with 1 exteriorRing and 0 interiorRings

# WKT

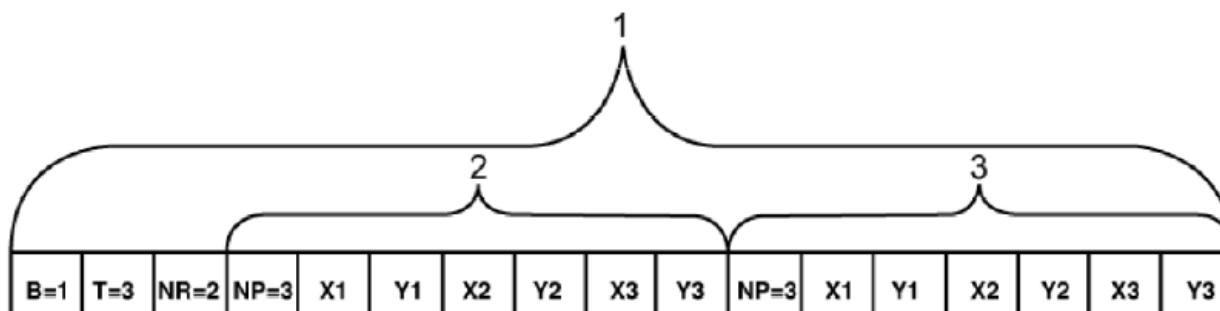
Multipoint	MultiPoint ((10 10), (20 20))	a MultiPoint with 2 points
MultiLineString	MultiLineString ( (10 10, 20 20), (15 15, 30 15) )	a MultiLineString with 2 linestrings
MultiPolygon	MultiPolygon ( ((10 10, 10 20, 20 20, 20 15, 10 10)), ((60 60, 70 70, 80 60, 60 60 )) )	a MultiPolygon with 2 polygons
GeomCollection	GeometryCollection ( POINT (10 10), POINT (30 30), LINESTRING (15 15, 20 20) )	a GeometryCollection consisting of 2 Point values and a LineString value
PolyhedralSurface	PolyhedralSurface Z ( ((0 0 0, 0 0 1, 0 1 1, 0 1 0, 0 0 0)), ((0 0 0, 0 1 0, 1 1 0, 1 0 0, 0 0 0)), ((0 0 0, 1 0 0, 1 0 1, 0 0 1, 0 0 0)), ((1 1 0, 1 1 1, 1 0 1, 1 0 0, 1 1 0)), ((0 1 0, 0 1 1, 1 1 1, 1 1 0, 0 1 0)), ((0 0 1, 1 0 1, 1 1 1, 0 1 1, 0 0 1)) )	A polyhedron cube, corner at the origin and opposite corner at (1, 1, 1).

# WKT

Tin	Tin Z ((0 0 0, 0 0 1, 0 1 0, 0 0 0), ((0 0 0, 0 1 0, 1 0 0, 0 0 0), ((0 0 0, 1 0 0, 0 0 1, 0 0 0), ((1 0 0, 0 1 0, 0 0 1, 1 0 0)), )	A tetrahedron (4 triangular faces), corner at the origin and each unit coordinate digit.
Point	Point Z (10 10 5)	a 3D Point
Point	Point ZM (10 10 5 40)	the same 3D Point with M value of 40
Point	Point M (10 10 40)	a 2D Point with M value of 40

# WKB – Well Known Binary for geometry

- Versão binária para representar as geometrias. Pode ser usada na especificação do armazenamento



Key

- 1 WKB Polygon
- 2 ring 1
- 3 ring 2

Figure 25: Well-known Binary Representation for a geometric object  
in NDR format ( $B = 1$ )  
of type Polygon ( $T = 3$ )  
with 2 LinearRings ( $NR = 2$ )  
each LinearRing having 3 points ( $NP = 3$ )

# Códigos para as geometrias

Type	Code	Type	Code	Type	Code	Type	Code
Geometry	0	Geometry Z	1000	Geometry M	2000	Geometry ZM	3000
Point	1	Point Z	1001	Point M	2001	Point ZM	3001
LineString	2	LineString Z	1002	LineString M	2002	LineString ZM	3002
Polygon	3	Polygon Z	1003	Polygon M	2003	Polygon ZM	3003
MultiPoint	4	MultiPoint Z	1004	MultiPoint M	2004	MultiPoint ZM	3004
MultiLineString	5	MultiLineString Z	1005	MultiLineString M	2005	MultiLineString ZM	3005
MultiPolygon	6	MultiPolygon Z	1006	MultiPolygon M	2006	MultiPolygon ZM	3006
GeometryCollection	7	GeometryCollection Z	1007	GeometryCollection M	2007	GeometryCollection ZM	3007
CircularString	8	CircularString Z	1008	CircularString M	2008	CircularString ZM	3008
CompoundCurve	9	CompoundCurve Z	1009	CompoundCurve M	2009	CompoundCurve ZM	3009
CurvePolygon	10	CurvePolygon Z	1010	CurvePolygon M	2010	CurvePolygon ZM	3010
MultiCurve	11	MultiCurve Z	1011	MultiCurve M	2011	MultiCurve ZM	3011
MultiSurface	12	MultiSurface Z	1012	MultiSurface M	2012	MultiSurface ZM	3012
Curve	13	Curve Z	1013	Curve M	2013	Curve ZM	3013
Surface	14	Surface Z	1014	Surface M	2014	Surface ZM	3014
PolyhedralSurface	15	PolyhedralSurface Z	1015	PolyhedralSurface M	2015	PolyhedralSurface ZM	3015
TIN	16	TIN Z	1016	TIN M	2016	TIN ZM	3016

# OGC Well-Known Text for SRS

```
GEOGCS["WGS 84",
  DATUM["WGS_1984",
    SPHEROID["WGS 84",6378137,298.257223563]],
  PRIMEM["Greenwich",0],
  UNIT["degree",0.01745329251994328]]
```

```
PROJCS["WGS 84 / UTM zone 23S",
  GEOGCS["WGS 84",
    DATUM["WGS_1984",
      SPHEROID["WGS 84",6378137,298.257223563],
      PRIMEM["Greenwich",0],
      UNIT["degree",0.01745329251994328]],
    UNIT["metre",1],
    PROJECTION["Transverse_Mercator"],
    PARAMETER["latitude_of_origin",0],
    PARAMETER["central_meridian",-45],
    PARAMETER["scale_factor",0.9996],
    PARAMETER["false_easting",500000],
    PARAMETER["false_northing",10000000],
    AXIS["Easting",EAST],
    AXIS["Northing",NORTH]]
```

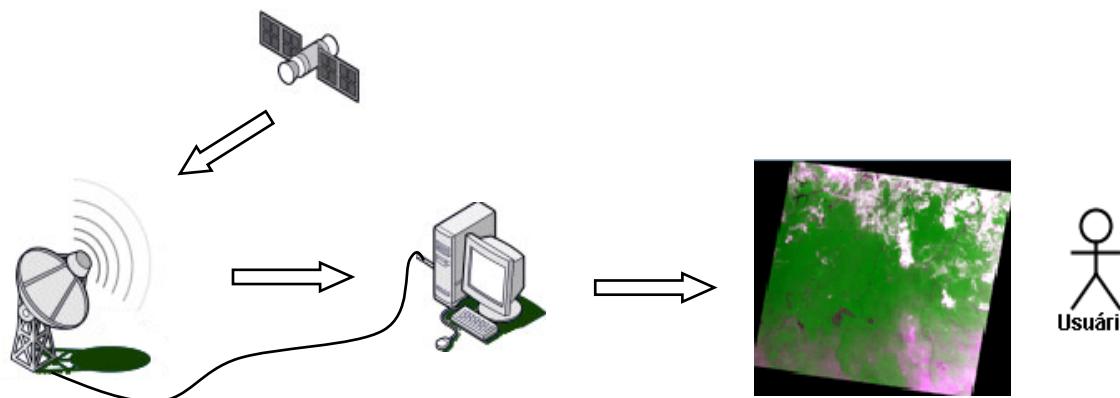
# **SRS EM DADOS MATRICIAIS**

# Georreferenciamento

- Trata da aplicação de transformações geométricas para corrigir as distorções inerentes ao processo de aquisição da imagem
- Fontes de distorções geométricas (sensores MSS, TM, HRV, AVHRR, WFI)
  - rotação da Terra (skew)
  - distorções panorâmicas (compressão)
  - curvatura da Terra (compressão)
  - arrastamento da imagem durante uma varredura
  - variações de altitude, atitude e velocidade do satélite

# Georeferenciamento

- Para que possam ser integradas a base geográfica as imagens devem passar por vários níveis de processamento para corrigir as distorções radiométricas e geométricas.. Ex:
  1. Com correção radiométrica
  2. Com correção de sistema (radiométrica + boresishts + altitude + efemérides)
  3. Georreferenciada (sistema + pontos de controle 2D)
  4. Ortorretificada (sistema + pontos de controle 2D + DTM)



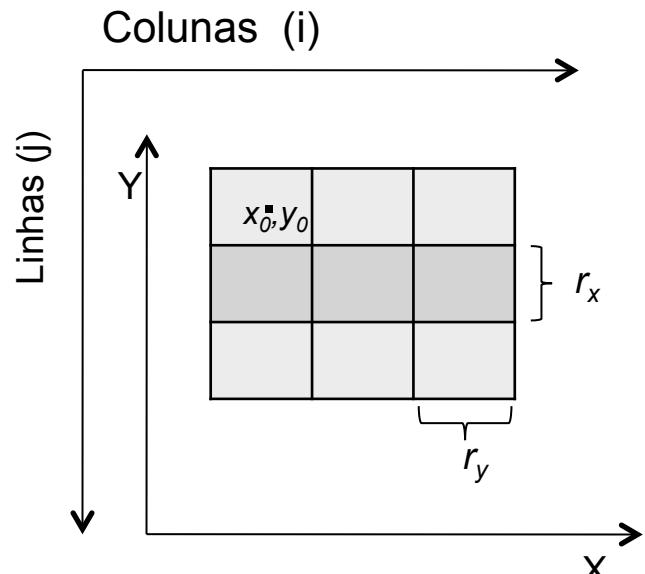
# Georeferenciamento

- Exemplo de como diferentes produtores de imagens chamam seus níveis de processamento

Satélite	Correção			
	Radiométrica	Sistema	Georreferenciada	Ortorretificada
SPOT	1A	2A	2B	3
Landsat	0	1R	1G	1P (precision)
CBERS	1	2	3	4

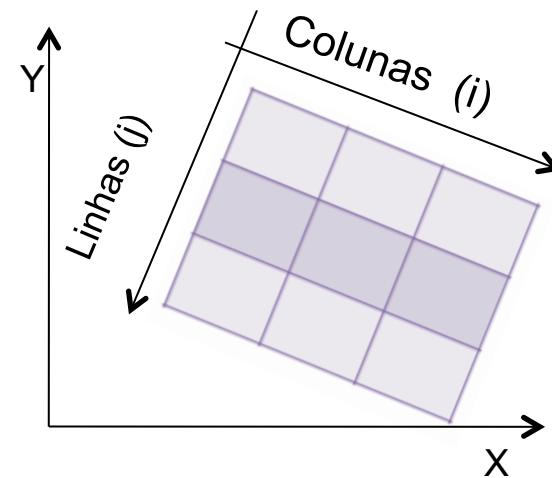
- Atualmente as imagens são distribuídas com correção > 2, porém a necessidade de integrar imagens antigas, ou devido a problemas nos parâmetros do satélite, muitas vezes os próprios usuários tem que fazer algumas correções geométricas.

# Como representar o georeferenciamento?



$$x = x_0 + i * r_x$$

$$y = y_0 + j * r_y$$

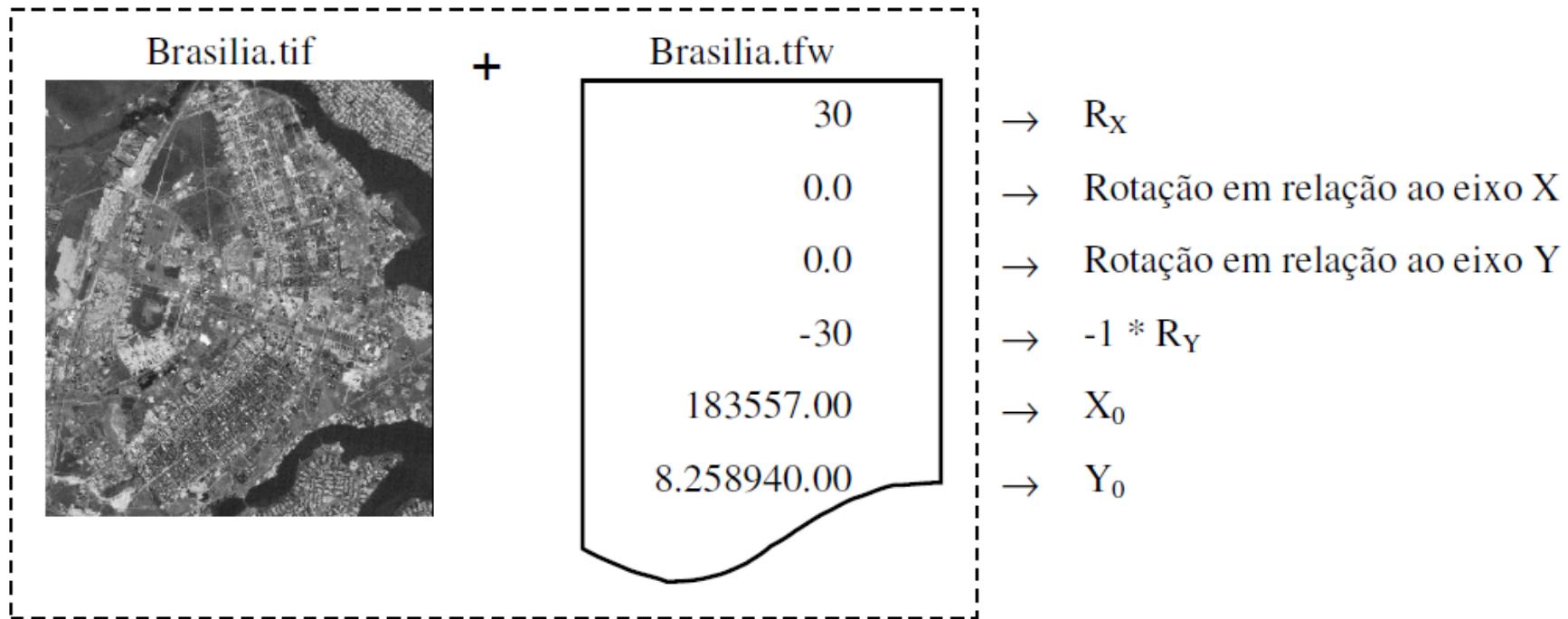


$$x = x_0 + i * r_x + i * r_y$$

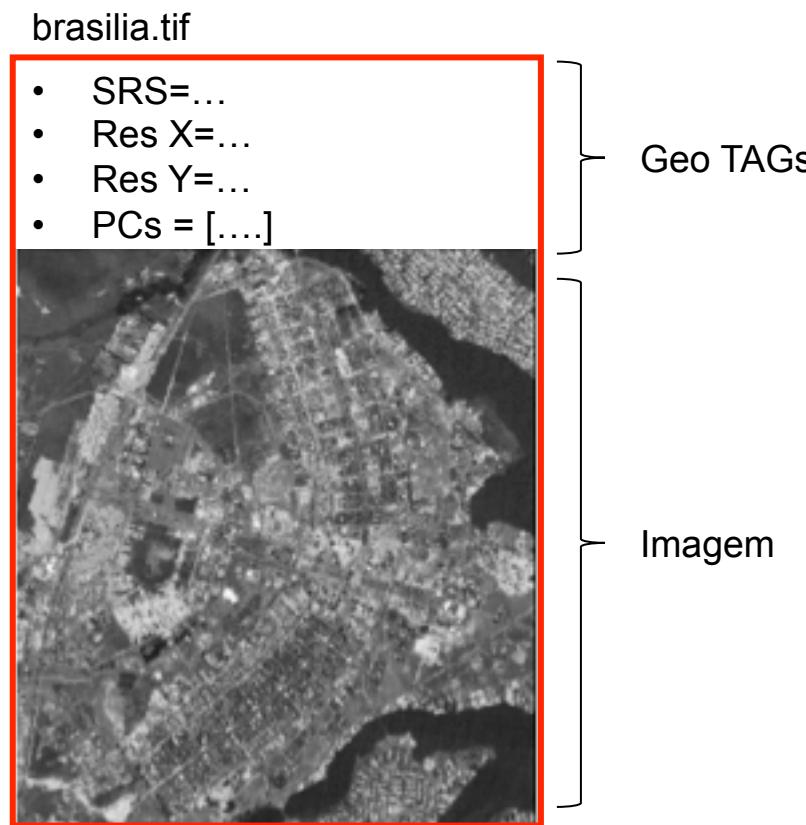
$$y = y_0 + j * r_y + j * r_x$$

\*  $r_y$  deve ser considerada negativo

# Como representar o georeferenciamento?



# Como representar o gerenciamento?



# OGC para representações matriciais?

- Não existe um padrão para representações matriciais nem em modo texto, nem em modo binário
- No nível de outras especificações (a serem vistas adiante) GeoTiff é considerado um formato padrão.